

CanBridge

Centralina per controllo di bordo di macchine di medie dimensioni

CanBridge è una centralina per il controllo di bordo di macchine di medie dimensioni, pensata per assicurare la necessaria automazione in modo pratico, efficace e potente, con un occhio di riguardo alla affidabilità. L'esperienza accumulata negli anni su tecnologie automotive ha permesso di creare un controllo completo che soddisfa tutte le esigenze tipiche dell'automazione di bordo: 8 ingressi digitali on-off e 6 ingressi multifunzione digitali o analogici (analogici 0-5V / 0-36V / on-off); 8 uscite digitali di potenza con 5 A, 4 uscite digitali di media potenza con 2 A e 4 uscite analogiche raziometriche. Alcuni ingressi possono operare come ingressi di conteggio o per encoder. L'attenzione al mondo veicolare ci ha portato a integrare nel controllo anche 4 canali proporzionali completi, in grado di gestire attraverso gli output disponibili fino a 4 valvole proporzionali o 4 sezioni doppio-proporzionali. Le 12 (8 + 4) uscite digitali di potenza possono essere utilizzate sia in modalità on-off sia in modalità proporzionale, con modulazione di larghezza d'impulso PWM. Le 4 uscite analogiche raziometriche sono state pensate per soddisfare l'esigenza di controllo di quei distributori oleodinamici che richiedono un riferimento analogico raziometrico (es. Danfoss..).



CAN-Bus e possibili espansioni del sistema

Il controllo dispone di un canale CAN-Bus che gli consente di interfacciarsi con l'elettronica di bordo e di espandere o estendere il sistema con altri CanBridge, con CanExtender, nonché con visori e display CAN-Bus di Esagon. In questo modo è possibile soddisfare qualsiasi esigenza di automazione aumentando il numero di risorse di input/output a piacere e corredandole di un Visore di comando, diagnostica ed allarme. La comunicazione CAN-Bus può avvenire con un protocollo proprietario oppure per mezzo dello standard SAE J1939.

La programmazione

Attraverso la porta USB ed il linguaggio di programmazione C è possibile realizzare il programma di gestione del mezzo, semplicemente connettendo il controllo al Pc per mezzo di un cavetto standard.

Condizioni di impiego

Tensione di alimentazione operativa: **12-24 V**
Assorbimento operativo solo logica: **< 0,5A**
Temperatura di esercizio: **-20°C - +60°C**
Dimensioni: **167x100x40 mm**

Sezione di Input/Output

Ingressi digitali: **8**
Ingressi digitali/analogici: **6**
Uscite digitali di potenza 5A: **8**
Uscite digitali di potenza 2A: **4**
Uscite analogiche raziometriche: **4**
Ingressi digitali/analogici configurabili tramite software: 4-20 mA / 0-5 V / 0-36 V on-off
Uscite digitali di potenza utilizzabili sia in modalità on-off sia in modalità proporzionale PWM

Sezione CAN Bus e porta comunicazione

Canale CAN-Bus: **FULL CAN 2.0 A e B**
Standard del protocollo: **SAE J1939**
Velocità massima: **500 Kbit/sec.**
Porta Comunicazione: **USB**
Connessioni elettriche: **2 x FCI 24 Vie**

Sezione di elaborazione

Microprocessore: **16 bit**
Frequenza operativa: **24 MHz**
Memoria Flash: **288 Kbyte**



Le molteplici possibilità del CanBridge

Il presente documento è di proprietà della ESAGON S.r.l.. E' vietata la riproduzione totale o parziale del suo contenuto.



ESAGON S.r.l.
Via della Motorizzazione 4
Loc. Madonna dell'Olmo
Cuneo
Tel. 0171-417690 - Fax 0171-411879
www.esagon.com info@esagon.com